

缓和曲线坐标计算的精度分析

栗振锋, 景宏君

摘 要:对文献中所建的缓和曲线中线方程进行了数学分析。在进行公式推导时,指出了其坐标计算的截断存在误差,进而对误差原因作了分析,找出了控制误差的方法及应用条件。该方法适合于传统的坐标计算思路,对设计施工等尤为适宜。

关键词:缓和曲线,坐标,误差分析,控制方法

中图分类号:TU198



文献标识码:A

1 缓和曲线的中线数学方程式

综合文献^[1]中所给的直线、圆曲线、缓和曲线中线数学方程式,可得出三种线单元的表达式:

$$X(s) = X_0 + \int_0^s \cos \phi(s) ds, \quad (1)$$

$$Y(s) = Y_0 + \int_0^s \sin \phi(s) ds. \quad (2)$$

式中: X_0 、 Y_0 ——线单元起点的坐标;

S ——该点到起点的距离;

$\phi(S)$ ——该点的切线方位角。

而对于缓和曲线,其中线方程式可表达为:

$$X(s) = X_0 + \int_0^s \cos \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] ds \quad (3)$$

$$Y(s) = Y_0 + \int_0^s \sin \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] ds \quad (4)$$

$$\phi(s) = \phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2}. \quad (5)$$

式中: r_b 系指回旋线起点半径, r_e 系指回旋线终点半径。 $\phi(0)$ 为线单元起点的方位角。 $m = \{1, -1\}$, 表示回旋线逆时针转, $m = 1$; 顺时针, $m = -1$ 。 $p = \{1, -1\}$: 当 $r_b > r_e$ 时, 回旋线逆时针转, $p = 1$; 回旋线顺时针转, $p = -1$; 当 $r_b < r_e$ 时, 回旋线逆时针转, $p = -1$; 回旋线顺时针转, $p = 1$ 。 α 表示缓和曲线参数。

2 缓和曲线中线坐标计算的误差控制

2.1 公式推导

方程式(3)中

$$\begin{aligned} & \cos \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] \\ &= \cos \left[p \left(\frac{s}{\sqrt{2}\alpha} + \frac{p \times m \times \alpha}{\sqrt{2}r_b} \right)^2 + \left(\phi_0 - \frac{p \times \alpha^2}{2r_b^2} \right) \right] \\ &= \cos \left[p \left(\frac{s}{\sqrt{2}\alpha} + \frac{p \times m \times \alpha}{\sqrt{2}r_b} \right)^2 \right] \times \cos \left(\phi_0 - \frac{p \times \alpha^2}{2r_b^2} \right) - \sin \left[p \left(\frac{s}{\sqrt{2}\alpha} + \frac{p \times m \times \alpha}{\sqrt{2}r_b} \right)^2 \right] \times \sin \left(\phi_0 - \frac{p \times \alpha^2}{2r_b^2} \right). \end{aligned}$$

为了推导方便,令

$$c = \frac{s}{\sqrt{2}\alpha} + \frac{p \times m \times \alpha}{\sqrt{2}r_b}, d = \frac{p \times m \times \alpha}{\sqrt{2}r_b},$$

$$e = \phi_0 - \frac{p \times \alpha^2}{2r_b^2}.$$

$$\int_0^s \cos[pc^2] ds = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!}. \quad (6)$$

$$\int_0^s \sin[pc^2] ds = p \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} \right]. \quad (7)$$

$$\begin{aligned} & \text{同理可得: } \sin \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] = \sin[pc^2] \times \cos e + \\ & \cos[pc^2] \times \sin e, \end{aligned}$$

$$\text{由此可得: } \int_0^s \cos \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] ds$$

$$\begin{aligned} &= \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} \right] \times \cos e \\ &- \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} \right] \times p \times \sin e. \quad (8) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \int_0^s \sin \left[\phi_0 + m \times \frac{s}{r_b} + p \times \frac{s^2}{2\alpha^2} \right] ds \\ &= \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+3} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+3)(2n+1)!} \right] \times p \times \cos e \\ &+ \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n c^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} \right] \times \sin e. \quad (9) \end{aligned}$$

2.2 误差分析

对于 c, d 的表达式,若 $r_b > r_e$, 则 $p \times m = 1$; 若 $r_b < r_e$, 则 $p \times m = -1$ 。两种情况在 $\alpha \leq r^{[2]}$ 条件下,可证得 $|c| \leq 1, |d| \leq 1$ 。取 $r = \min\{r_b, r_e\}$, 可进一步证得, $\alpha \leq \sqrt{2}r$ 时, $|c| \leq 1, |d| \leq 1$ 也成立。

这里,只对(8)、(9)中无穷级数 $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n C^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!}$ 和 $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n d^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!}$ 作一分析,其它类推。

对于 $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n C^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!}$ 来说:

1) 对于某一确定桩号来讲, c 值为常量,所以无论 c 的正负,该无穷级数都为交错级数;

2) 由于在 $\alpha \leq \sqrt{2}r$ 条件下, $|c| \leq 1$, 可较容易证得:

$$\frac{|c|^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} \geq \frac{|c|^{4(n+1)+1} \times \sqrt{2}\alpha}{[4(n+1)+1][2(n+1)!]} \quad (n=0, 1, 2, \dots);$$

$$3) \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{|c|^{4n+1} \times \sqrt{2}\alpha}{(4n+1)(2n)!} = 0.$$

收稿日期:2002-03-20

作者简介:栗振锋(1968-),男,1991年毕业于同济大学道桥专业,讲师,山西省交通职业技术学院,山西太原 030031

景宏君(1974-),男,长安大学公路学院铁道工程专业在读博士生,陕西西安 710064